*Dus met behulp van het testplan gaan we testen, na testen moeten we beschrijven hoe we het hebben getest en een conclusie en aanbeveling over geven. Schrijf direct alle problemen die je tegen komt en de verschillende soorten testen die je hebt uitgevoerd zoals:*

*Afstandssensor met twee ultrasone sensor test 1*

*Afstandssensor met twee ultrasone sensor test 2*

*Afstandssensor met een ultrasone sensor test 1*

*Afstandssensor met een ultrasone sensor op servo test 1*

Testfase Ultrasone sensor

Om de AGV werkend te krijgen moet het ook kunnen voelen. Hierdoor moet er een sensor komen die de afstand kan meten en op een geschikte manier langzamer of stilstaat. Op deze fase is er nog geen complete AGV, maar we kunnen met behulp van led de soorten standen waarin de AGV beweegt laten zien.

Voor de led is voor rijden wit gekozen, voor verlangzamen is voor een geel led gekozen en voor compleet stilstaan staan een groene led gekozen. Verder wordt de code ook gebruiksvriendelijk zodat de AGV verstelbaar is. Voor het opstel is er een liniaal om de afstand in centimeters af te lezen tot beschikking. Verder is een weerstand van 150 ohm serie geschakeld met de 3 LED’s op de grond. Voor de ultrasone sensor is voor een HC-SR04 gekozen om de afstanden te testen.

De LED flikkeren wanneer het dichtbij de